

Κλασική Μηχ.

Παράδειγμα

Πτώση με αεφίντωση

Τη χρονική στιγμή  $t=0$  ένας αεφίντωσης βαρής  $mg$

πέφτει από το σημείο  $z=0$  κατακόρυφα με ταχύτητα  $v_0$

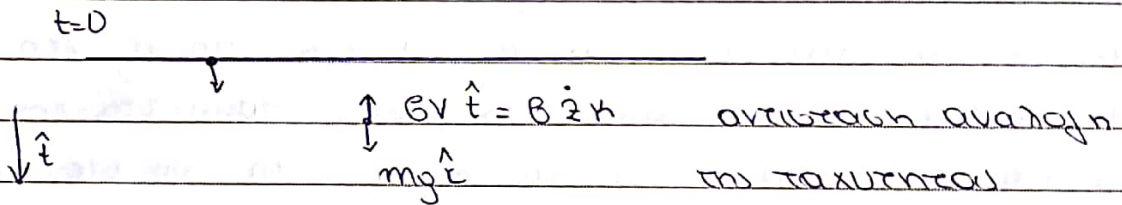
Αν η αντίσταση του αέρα είναι αναλογική της ταχύτητας

να βρείτε τη θέση και τη ταχύτητα του σε κάθε χρονική

στιγμή

Δοσμένη

$mg \quad t=0 \quad \dot{z}(t=0) = v_0$



Από το 2<sup>ο</sup> νόμο του Νεύτωνα.  $m \frac{d^2z}{dt^2} = (mg - Bv)$   
 1<sup>ο</sup> τάξη γραμ. με σταθ. συντελ.  $\Rightarrow \left. \begin{matrix} m\ddot{z} + B\dot{z} = mg \end{matrix} \right\} = mg - B\dot{z} \Rightarrow$

1<sup>ο</sup> βαθμια γραμμική  
 η ομογένεια που είναι  
 αδιαφοροί  
 λύση με ολοκληρωτικούς  
 παράγοντες

$\left. \begin{matrix} m\dot{v} + Bv = mg \\ v = \dot{z} \end{matrix} \right\}$

Από Διαφορικές

$y' = f(x)$

$y' + py = q \Rightarrow \mu y' + \mu p y = \mu q$   
 $= (\mu y)'$   
 $= \mu' y + \mu y'$ ,  $\mu = e^{\int p dx}$

Λόγω  $y' + py = q \Rightarrow (y e^{\mu})' = q e^{\mu}$   
 $y \cdot e^{-\int p dx} \left[ \int q e^{\int p dx} + C \right]$

$$\dot{v} + \frac{b}{m} v = g \Rightarrow (v e^{\frac{b}{m}t})' = g e^{\frac{b}{m}t}$$

$$v(t) = e^{-\frac{b}{m}t} \left[ \int g e^{\frac{b}{m}t} dt + c \right] \Rightarrow v(t) = \frac{gm}{b} + c e^{-\frac{b}{m}t}$$

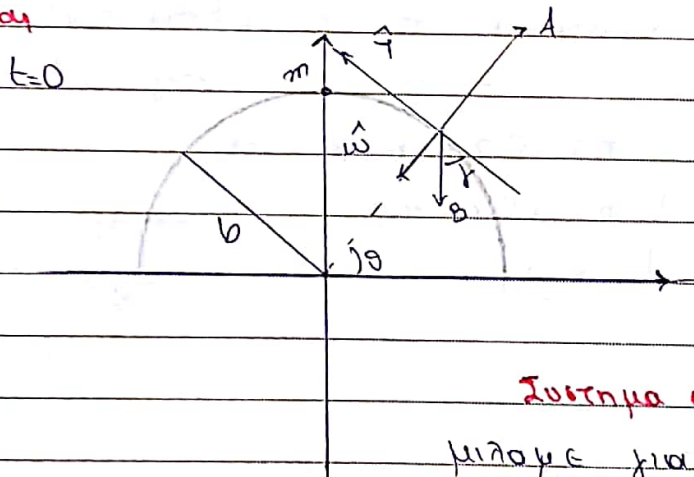
$$v(0) = v_0 \Rightarrow v_0 = \frac{gm}{b} + c \Rightarrow c = v_0 - \frac{gm}{b}$$

$$v(t) = \left( v_0 - \frac{gm}{b} \right) e^{-\frac{b}{m}t} + \frac{gm}{b}$$

### Παράδειγμα

Ένα υδαίο σφαιρίδιο μάζας  $m$  ελευθέρως κινείται πάνω σε κυκλικό αέρα  $O$ . Τη χρονική στιγμή  $t=0$  βρίσκεται στη κορυφή του κυκλίου και αφήνεται να γλιστρήσει πάνω στην περιφέρεια του. Να βρεθεί το σφαιρίδιο πάνω στο οποίο εγκαταλείπει τον κυκλικό και η ταχύτητα του στο σημείο αυτό.

### Απάντηση



### Σύστημα αξόνων ΤΒΝ

Μιλώμε για κυκλική κίνηση

$$\text{Άρα } \vec{a} = (\ddot{r} - r\dot{\theta}^2) \hat{T} + (r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta}) \hat{N}$$

Νόμος Newton

$$\downarrow \hat{\theta} \quad m (r \ddot{\theta} + 2 \dot{r} \dot{\theta}) = A - B \sin \theta$$

$$\uparrow \quad m (\ddot{r} - r \dot{\theta}^2) = B \cos \theta$$

$$r = b = b \sin \theta$$

$$\left\{ \begin{array}{l} b \ddot{\theta} = A - B \sin \theta - \frac{A}{m} - g \sin \theta \\ - b \dot{\theta}^2 = g \cos \theta \end{array} \right.$$

α) παραγωγίζω την πρώτη βαθμιαία συγκείμενη τη  
εξίσωση

$\dot{\theta}$

β) παρτίσω τη δεύτερη βαθμιαία με  $\dot{\theta}$  ολοκληρώνω και  
εγκαινιάω προφανώς  $\theta = \frac{\pi}{2}$ ,  $t = 0 \leadsto \dot{\theta}(0) = 0$

### Διαγράμμα τάσης

Η πλήρης μελέτη της κίνησης ενός υλικού σημείου  
σε μια διακριτή επιβάλλει τη λύση διαφορικών εξισώσεων  
αυτής της μορφής  $\ddot{x} = f(x, \dot{x})$  που εν γένει είναι  
δυσκόλο ή αδύνατο να λυθεί:

Στόχος μας είναι να μελετήσουμε τα χαρακτηριστικά  
της κίνησης, δηλ. ξεκινάμε γι' αρχή την εξίσωση  
ως σύστημα δηλ. θέτω  $y = \dot{x}$  έτσι ώστε

$$\ddot{x} = f(x, \dot{x}) \Leftrightarrow \begin{cases} \dot{y} = f(x, y) \\ \dot{x} = y \end{cases}$$



Το σύστημα των εξισώσεων δεν περιέχει την ανεξάρτητη μεταβλητή και καλείται αυτόνομο. Στη γενική του μορφή ένα αυτόνομο σύστημα είναι της μορφής

$$\begin{cases} \dot{x} = f(x, y) \\ \dot{y} = g(x, y) \end{cases} \quad F, G \text{ διαφορίσιμες συναρτήσεις}$$

Παρατηρούμε ότι για τις λύσεις  $\begin{cases} F(x, y) = 0 \\ G(x, y) = 0 \end{cases}$

(αν αυτές υπάρχουν)

$\dot{x} = \dot{y} = 0$  δηλ μπορεί να υπάρχουν λύσεις για τις οποίες δεν υπάρχει λαμα δυναμική, δηλ παραμένουν σταθερές

### Ορισμός

Έστω το σημείο  $(x^*, y^*)$  του συστήματος

$$\begin{cases} \dot{x} = F(x, y) \\ \dot{y} = G(x, y) \end{cases} \quad \text{για το οποίο } F(x^*, y^*) = 0 = G(x^*, y^*)$$

Το σημείο καλείται κρίσιμο σημείο και η αντίστοιχη λύση εφόσον ικανοποιούνται οι αρχικές συνθήκες

$$\begin{cases} x(t) = x^* \\ y(t) = y^* \end{cases} \quad \text{καλείται λύση ισορροπίας}$$

Οι λύσεις  $x = x(t)$ ,  $y = y(t)$  ορίζουν ένα νέο σύστημα συντεταγμένων με οριζόντιο άξονα τον  $x$  και κάθετο τον  $y$ . Το επίπεδο αυτό καλείται χώρος των φάσεων, δηλ για κάθε χρονική στιγμή  $t$  ορίω ένα  $(x, y)$  στο χώρο των φάσεων

Η Ευρημα των χωρικών

$$\frac{dy}{dt} = \frac{dy}{dx} \frac{dx}{dt} \Rightarrow G = \frac{dy}{dx} \cdot F \Rightarrow \frac{dy}{dx} = \frac{G(x,y)}{F(x,y)}$$

### Παράδειγμα

Θεωρούμε το σύστημα  $\left. \begin{array}{l} \dot{x} = -x \\ \dot{y} = -ky \end{array} \right\} k \in \mathbb{R}$

Θέλουμε να μετρήσουμε τις μεταβολές του  $y$  ως προς  $x$

#### 1ος τρόπος

$$\dot{x} = -x \Rightarrow x = C_1 e^{-t}$$

$$\dot{y} = -ky \Rightarrow y = C_2 e^{-kt}$$

$$y = C x^k$$

#### 2ος τρόπος

$$\frac{dy}{dx} = - \frac{ky}{-x} \Rightarrow \frac{dy}{dx} = k \cdot \frac{dx}{x} \Rightarrow$$

$$\ln y = k \ln x + C \Rightarrow y = C x^k$$

Διαφορούμε τις εξισώσεις

1)  $k > 0$

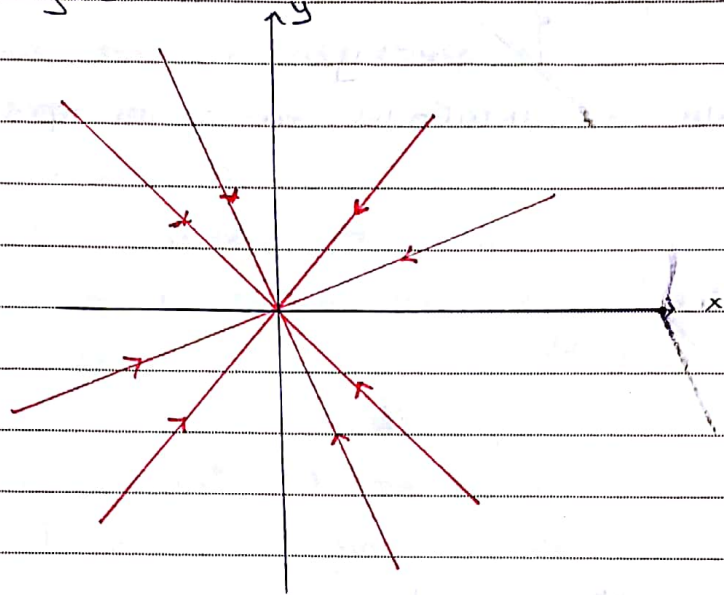
$$\lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{t \rightarrow \infty} y(t) = 0$$

$$\text{Opus } \left. \begin{array}{l} G(x^*, y^*) = 0 \\ F(x^*, y^*) = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left. \begin{array}{l} x^* = 0 \\ y^* = 0 \end{array} \right\}$$

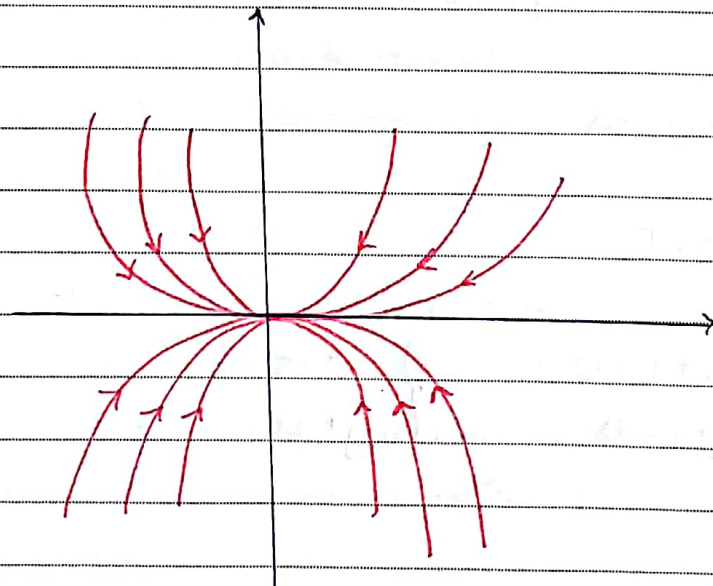


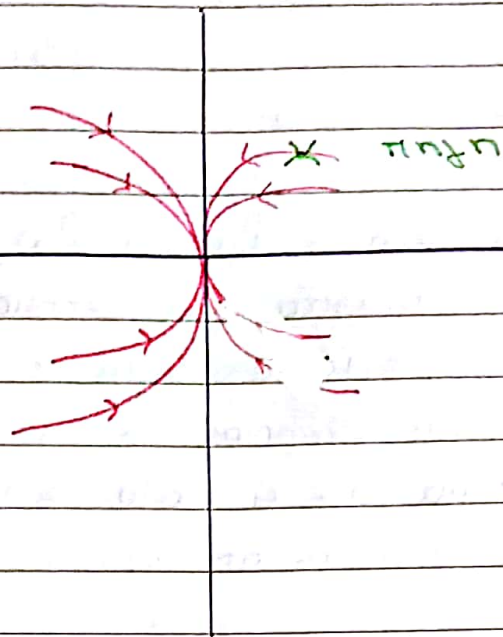
Η λύση δίνει τρεις ομογενείς στο κεντρικό σημείο  
Τότε το σημείο κεντρικός πόλος του σημείου συστροφής  
(sint). Για τις διάφορες τιμές του  $k$  έχω διαφορετικά  
διαγράμματα φάσεων, δηλ:

$$k = 1 : y = cx$$



$$k > 1 : y = c x^k$$

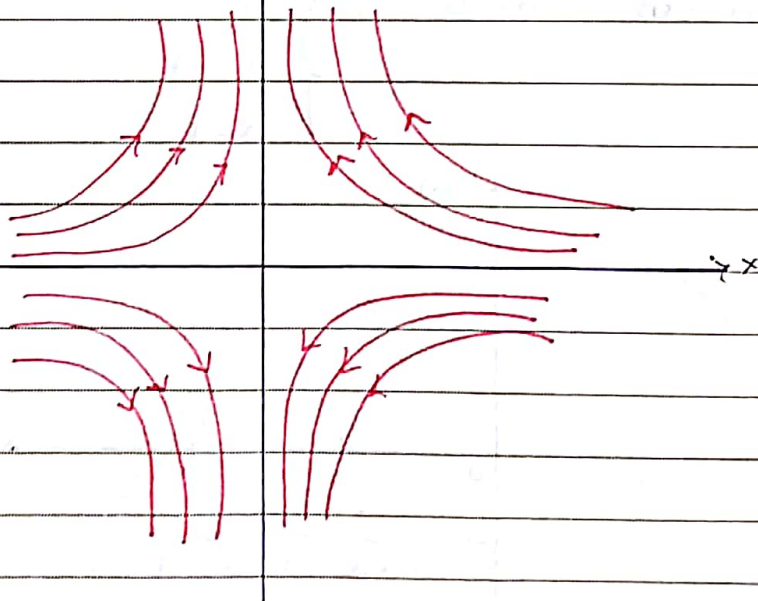




2) αυτές τις περιπτώσεις λέμε ότι το σημείο  $(0,0)$  είναι κόμβος, δηλαδή οι διαφορικές γραμμές έχουν φορά προς αυτό το σημείο. Αν έχουν φορά εκτός από το αυτό καλείται πηλη.

2)  $k < 0$

$$y = cx^k = cx^{-|k|} = \frac{c}{x^{|k|}}$$



Στη περίπτωση αυτή το  $(x^*, y^*) = (0,0)$  λέγεται βαρυστικό σημείο.